

# 誤差が定常性をもつ回帰モデルの最尤推定量は漸近有効か

---

統計数理研究所 カ丸佑紀

データサイエンスコンソーシアム 柴田里程

# 空間データモデル

- ◆ 空間ラグモデル (Spatial Lag Model, SLM)

$$\mathbf{y} = \lambda W \mathbf{y} + X \boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon}$$

- ◆ 空間誤差モデル (Spatial Error Model, SEM)

$$\begin{cases} \mathbf{y} = X \boldsymbol{\beta} + \mathbf{u} \\ \mathbf{u} = \lambda W \mathbf{u} + \boldsymbol{\varepsilon} \end{cases}$$

- パラメータ  $\boldsymbol{\theta}^T = (\boldsymbol{\beta}^T, \lambda, \sigma)$

- 回帰項  $X \boldsymbol{\beta}$
- 空間重み行列  $W$ , 空間自己回帰パラメータ  $\lambda$
- $\boldsymbol{\varepsilon} \sim N(\mathbf{0}, \sigma^2 I)$

# 空間ラグモデルの書き換え

- ◆ 空間ラグモデル (Spatial Lag Model, SLM)

$$\mathbf{y} = \lambda W \mathbf{y} + X \boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon}$$

$$\Leftrightarrow (I - \lambda W) \mathbf{y} = X \boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon}$$

$$\Leftrightarrow \mathbf{y} = (I - \lambda W)^{-1} X \boldsymbol{\beta} + (I - \lambda W)^{-1} \boldsymbol{\varepsilon}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \mathbf{y} = X(\lambda) \boldsymbol{\beta} + \mathbf{u} \\ \mathbf{u} = \lambda W \mathbf{u} + \boldsymbol{\varepsilon} \end{cases}$$

↑  $X(\lambda) = (I - \lambda W)^{-1} X$ ,  $\mathbf{u} = (I - \lambda W)^{-1} \boldsymbol{\varepsilon}$  とおく

- SLM は SEM の変形 ( $X$  が  $X(\lambda)$  に置き換わった)

# SLMのパラメータ推定

- ◆ Lee(2004) 最尤法によるパラメータ推定

$$L = -\log \det(I - \lambda W) - \frac{N}{2} \log 2\pi\sigma^2 \\ + \frac{1}{2\sigma^2} (\mathbf{y} - X(\lambda)\boldsymbol{\beta})^\top (I - \lambda W)^\top (I - \lambda W) (\mathbf{y} - X(\lambda)\boldsymbol{\beta})$$

- 「漸近有効推定量が得られる」との結果

ホント??

# 誤差 $\mathbf{u}$ の一貫性

◆ Lee(2004)

$$E(\mathbf{u}\mathbf{u}^T) = \sigma^2(I - \lambda W)^{-1}\{(I - \lambda W)^{-1}\}^T$$

観測領域  $N$

観測領域  $N_1$

- 観測領域  $N$  での  $\mathbf{u}$  の分散共分散行列

$$\sigma^2(I - \lambda W)^{-1}\{(I - \lambda W)^{-1}\}^T \quad \text{の一部?}$$

- ~~観測領域  $N_1$  での  $\mathbf{u}_1$  の分散共分散行列~~

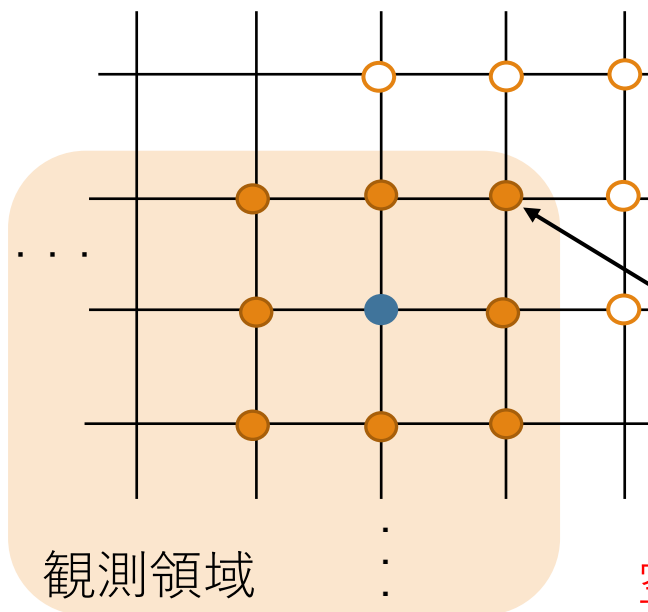
$$\sigma^2(I - \lambda W_1)^{-1}\{(I - \lambda W_1)^{-1}\}^T$$

→ 観測領域が変わるたびに  $\mathbf{u}$  の分布が変わる

# $u$ の一貫性のなさの原因

## ◆ エッジエフェクト

たとえば、  
空間重み行列  $W$  を隣接行列に設定  
「青●は橙●の影響を受ける」

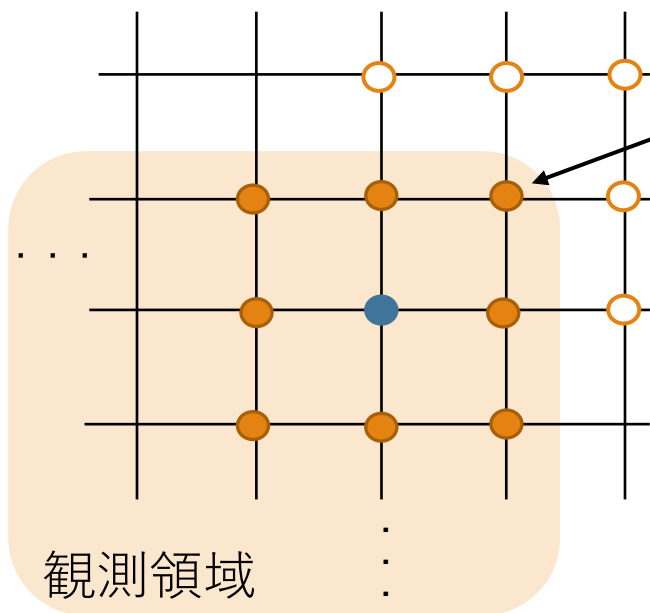


行列で表現された SLM や SEM では  
観測領域の端ではそうならない

「この値は橙○から影響を受けない」

空間データだからエッジエフェクトが大きい  
(実際、数式でも大きな問題が起きる)

# $u$ に一貫性をもたせる



実際のデータ生成では  
「この橙●も橙○の影響を受ける」  
でないとは不自然。

- 一貫性をもたせる方法のひとつ  
観測領域を変えても、  
観測領域の端を見ても、  
観測領域の外を見ても、  
同じ構造になっていけば...

◆ 誤差  $u$  は弱定常性をもつ SAR モデルに従う

$$\underline{P(T_1, T_2)}u_v = \varepsilon_v, \quad \varepsilon_v \sim N(0, \sigma^2) \quad \longrightarrow \quad E(u_v u_{v'}) = \gamma_{v-v'}$$

$I - \lambda W$  と対応

弱定常性  $\gamma_{v,v'} = \gamma_{v-v'}$

◆ データ生成メカニズム

$$\begin{cases} \mathbf{y} = X\boldsymbol{\beta} + \mathbf{u} \\ P(T_1, T_2)u_v = \varepsilon_v \\ \varepsilon_v \sim N(0, \sigma^2) \end{cases}$$

$$P(T_1, T_2) = \lambda \sum_{k \in K} w_k T_1^{k_1} T_2^{k_2}$$
$$E(u_v u_{v'}) = \gamma_{v-v'}$$

◆ モデル

$$\begin{cases} \mathbf{y} = X\boldsymbol{\beta} + \mathbf{u} \\ (I - \lambda W)\mathbf{u} = \boldsymbol{\varepsilon} \\ \boldsymbol{\varepsilon} \sim N(0, \sigma^2 I) \end{cases}$$

■ 尤度

$$L = -\log \det(I - \lambda W) - \frac{N}{2} \log 2\pi\sigma^2$$
$$+ \frac{1}{2\sigma^2} (\mathbf{y} - X(\lambda)\boldsymbol{\beta})^\top (I - \lambda W)^\top (I - \lambda W) (\mathbf{y} - X(\lambda)\boldsymbol{\beta})$$

誤差が定常性をもつ回帰モデルの最尤推定量は漸近有効か



# 漸近バイアス

- ◆  $\lambda$  と  $\sigma$  では漸近バイアスあり
- ◆  $\beta$  では漸近バイアスなし

$$E \left( \frac{1}{\sqrt{N}} \frac{\partial L}{\partial \lambda} \right) = \frac{1}{\sqrt{N}} \text{tr}((I - \lambda W)W) - \frac{1}{\sqrt{N}\sigma^2} \text{tr}((I - \lambda W)^T W \Sigma)$$

要素  $\gamma_{v,v'} = \gamma_{v-v'}$

前の項と打ち消し合う

$1/\sqrt{N}$  倍すれば消える

$$(n_1 - |k_1 - k'_1|)(n_2 - |k_2 - k'_2|) \gamma_{-k_1+k'_1, -k_2+k'_2} + \dots$$

$O\left(\sqrt{\frac{n_2}{n_1}} + \sqrt{\frac{n_1}{n_2}}\right)$  で残る

# $\beta$ の漸近分散

◆  $\text{Cov}(\sqrt{N}(\hat{\theta} - \theta)) = J^{-1}E(\mathbf{g}\mathbf{g}^T)(J^{-1})^T$

$$\mathbf{g} = \frac{1}{\sqrt{N}} \frac{\partial L(\theta)}{\partial \theta}, \quad J = \frac{1}{N} \frac{\partial^2 L(\theta)}{\partial \theta \partial \theta^T}$$

■  $E(\mathbf{g}\mathbf{g}^T) = \begin{pmatrix} A & \mathbf{b} & \mathbf{c} \\ \mathbf{b}^T & \boxed{d} & e \\ \mathbf{c}^T & e & \boxed{f} \end{pmatrix}$  漸近バイアスの影響で  $O\left(\sqrt{\frac{n_2}{n_1}} + \sqrt{\frac{n_1}{n_2}}\right)$

◆  $\beta$  も含む推定量の漸近分散は

大きくなる, 場合によっては発散

# 漸近有効性を満たす近似尤度

$$L_A = \frac{1}{2} \log \det (A) - \frac{N}{2} \log 2\pi - \frac{1}{2} (\mathbf{y} - X(\lambda)\boldsymbol{\beta})' \tilde{A} (\mathbf{y} - X(\lambda)\boldsymbol{\beta})$$

$$A = \frac{\lambda^2}{\sigma^2} \sum_{k, k' \in \mathcal{K}} w_k w_{k'} C_{n_1}^{-k_1+k'_1} \otimes C_{n_2}^{-k_2+k'_2}$$

$$\tilde{A} = \frac{\lambda^2}{\sigma^2} \sum_{k, k' \in \mathcal{K}} w_k w_{k'} d_{n_1}^{|k_1-k'_1|} d_{n_2}^{|k_2-k'_2|} C_{n_1}^{-k_1+k'_1} \otimes C_{n_2}^{-k_2+k'_2}$$

$$\text{縮小率 } d_n = 1 + \frac{1}{n}$$

- ◆ エッジエフェクトを縮小率で無視できるように調整すればOK

# まとめ

- ◆ SLM, SEM の最尤推定量は漸近有効だと信じられてきた (Lee(2004)) .
  - しかし, それは誤差  $\mathbf{u}$  に一貫性のない分布を想定したものであった.
- ◆ 一貫性をもたせるために  $\mathbf{u}$  に弱定常性を仮定 (現実に則した仮定)
  - すると,  $\lambda$ ,  $\sigma$  に漸近バイアスあり
  - 漸近バイアスが  $\boldsymbol{\beta}$  の漸近分散にもきいてくる
- ◆ パラメータ推定には  $L_A$  を.